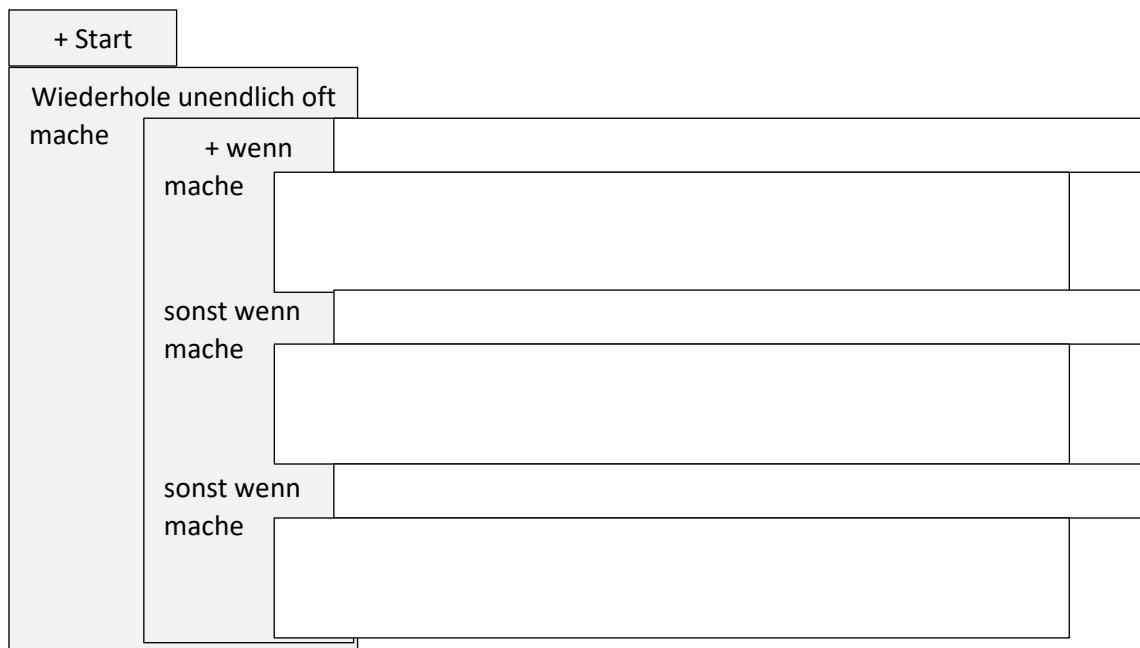


ÜBUNGEN

Aufgabe 1

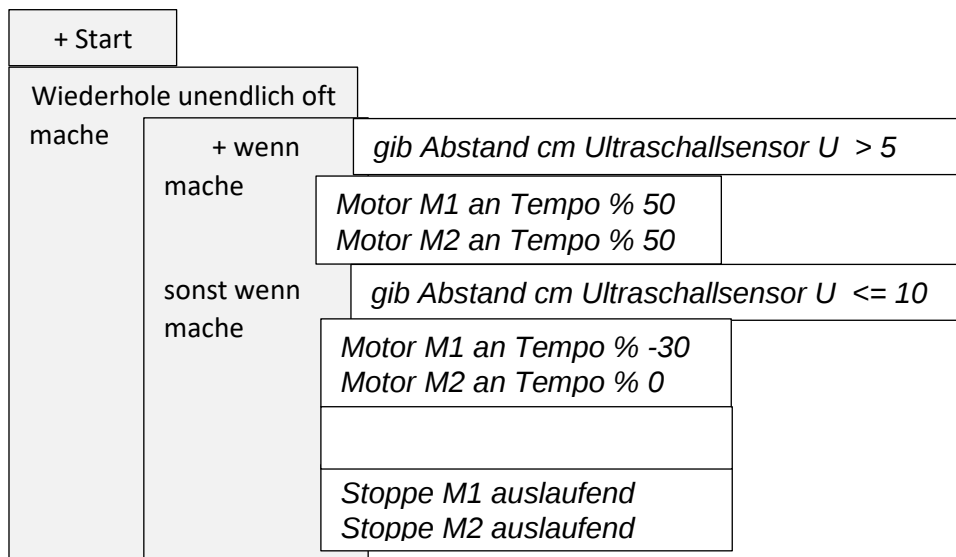
Calli:bot fährt auf seine Garage zu. 5 cm vor der Garage wird er etwas langsamer und bleibt schließlich 3 cm vor seiner Garage stehen. Ergänze die Programmvorlage mit einer Auswahl aus den vorgegebenen Befehlen. Einige Befehle müssen mehrfach verwendet werden.

<i>gib Abstand cm Ultraschallsensor U</i>	< 3	≥ 3	< 5	≥ 5
<i>Motor M1 an Tempo %</i>	<i>Stoppe M1 auslaufend</i>		50	30
<i>Motor M2 an Tempo %</i>	<i>Stoppe M2 auslaufend</i>		50	30



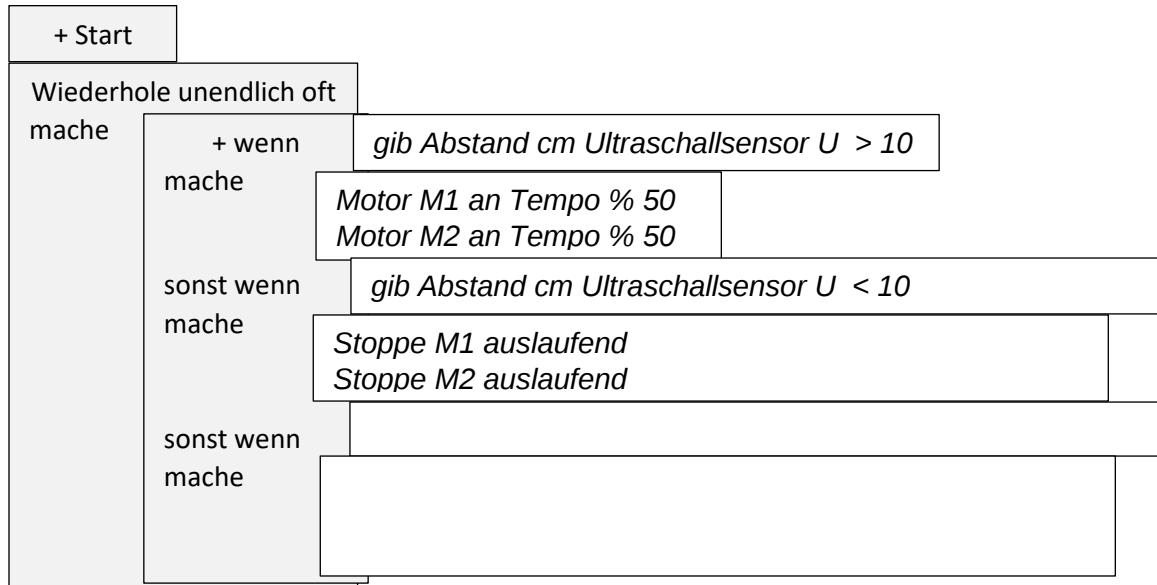
Aufgabe 2

Calli:Bot will Gegenständen, die ihm bei seiner Fahrt im Wege liegen, ausweichen. Erkennt er ein Hindernis, dreht er sich ein kleines Stückchen nach **rechts**, und fährt dann weiter. Das folgende Programm enthält 2 Fehler und einen fehlenden Befehl. Korrigiere.



Aufgabe 3

Calli:bot fährt hinter einem Fahrzeug. Stoppt das Fahrzeug, so stoppt auch Calli:Bot. Ändere das abgebildete Programm, so dass Calli:Bot auch rückwärts fährt, wenn das Fahrzeug vor ihm rückwärts fährt. (Streiche durch, was nicht passt und schreibe neu).



Aufgabe 4

Gegeben ist folgendes Programm. Welchen Weg fährt Calli:Bot? Begründe.

